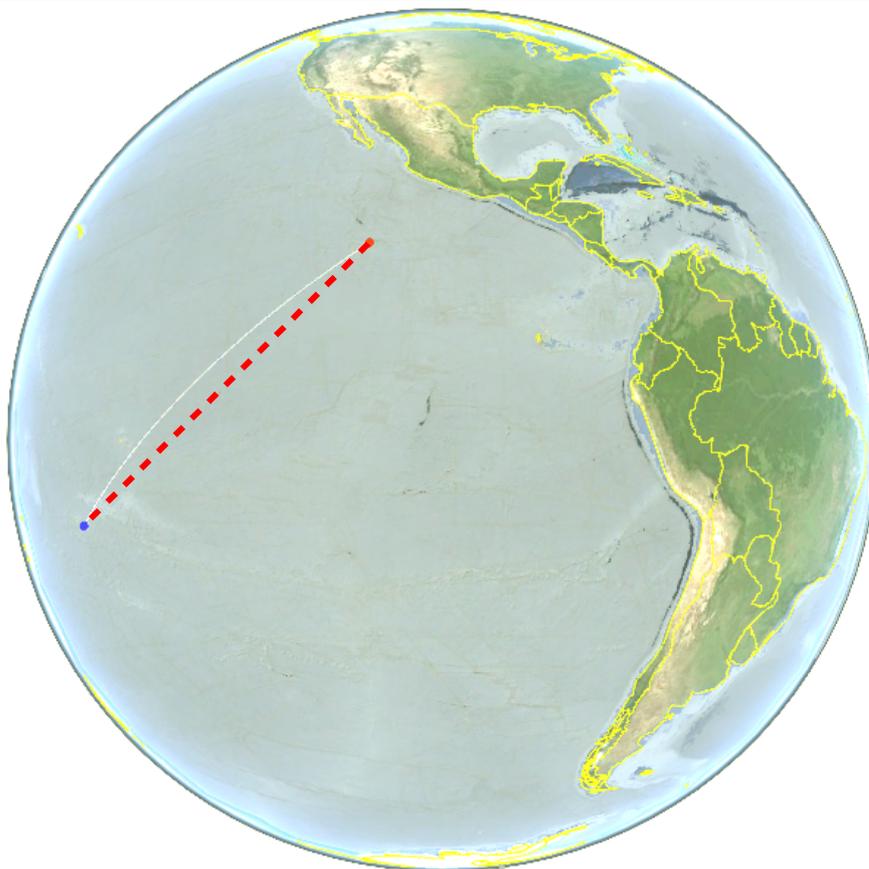


INTERROGATION DE NAVIGATION

NOM	Cours : <i>loxodromie, route-fond, distance, position</i>	<div style="border-left: 1px solid black; border-right: 1px solid black; height: 100px; position: relative;"> 20 </div>
DUREE 30 minutes	tout candidat pris en flagrant délit de fraude ou convaincu de tentative de fraude sera immédiatement exclu de la salle d'examen et risque l'exclusion temporaire ou définitive de toute école et d'une ou plusieurs sessions d'examen sans préjudice de l'application des sanctions prévues par les lois et règlements en vigueur réprimant les fraudes dans les examens et concours publics	



Vous préparez la prochaine traversée de l'île de Clipperton (France) vers Papeete (France) en suivant une route-fond loxodromique :

Clipperton $\left\{ \begin{array}{l} \varphi_1 = 10^\circ 17,5' N \\ G_1 = 109^\circ 13,8' W \end{array} \right.$

Papeete $\left\{ \begin{array}{l} \varphi_2 = 17^\circ 25,4' S \\ G_2 = 149^\circ 32,9' W \end{array} \right.$

Loxodromie

- φ latitude
- G longitude
- Λ latitude croissante
- l variation de latitude
- g variation de longitude
- λ variation de latitude croissante
- m_{EW} distance pour une route E/W
- m_l distance loxodromique
- R_f route-fond
- R_{fq} route-fond-quart

$\Lambda(\varphi) = \frac{180}{\pi} \cdot \ln \left(\tan \left(45 + \frac{\varphi}{2} \right) \right)$; $m_{EW} = 60 \cdot |g| \cdot \cos(\varphi_m)$

calcul de route-fond et distance

$l = \varphi_2 - \varphi_1$; $g = G_2 - G_1$

$\lambda = \Lambda(\varphi_2) - \Lambda(\varphi_1)$

$R_{fq} = \arctan \left| \frac{g}{\lambda} \right|^2$

$m_l = \frac{60 \cdot |l|}{\cos(R_{fq})}^3$

calcul du point d'arrivée

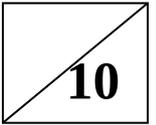
$l = \frac{m_l}{60} \cdot \cos(R_f)$

$\varphi_2 = \varphi_1 + l$

$g = -\lambda \cdot \tan(R_f)^1$

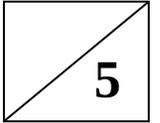
$G_2 = G_1 + g$

1 Calculer la route-fond R_f et la distance m loxodromiques de Clipperton à Papeete



$R_f =$	$m =$
---------	-------

Pour la suite, on considère que le navire suit une route-fond $R_f = 235,0^\circ$ depuis Clipperton. Le cuisinier est originaire des îles Gambier (France) et vous demande à quelle latitude φ_3 la route loxodromique croisera la longitude de son village.

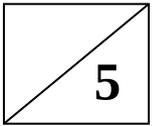


2 Calculer la latitude φ_3 à laquelle le navire attendra le méridien $G_3 = 134^\circ 58,2' W$

$\varphi_3 =$

Le navire suit une route-fond $R_f = 235,0^\circ$ à la vitesse-fond moyenne de 15,3 nd depuis Clipperton. Le commandant suspecte une perturbation volontaire des signaux des satellites de positionnement. Après 1 jour 23,45 heures 678,9 minutes et 101112 secondes de navigation, il vous demande de calculer la position estimée afin de contrôler que le G.P.S. donne une position cohérente.

3 Calculer les coordonnées géographiques de sa position estimée D à cet instant-là



$$D \begin{cases} \varphi_4 = \\ G_4 = \end{cases}$$

1 Calculer la route-fond R_f et la distance m loxodromiques de Clipperton à Papeete

10

$$l = \varphi_2 - \varphi_1 = -27^\circ 42,9' < 0 \Rightarrow S$$

$$g = \varphi_2 - \varphi_1 = +40^\circ 19,1' > 0 \Rightarrow W$$

$$\lambda = N(\varphi_2) - N(\varphi_1) = (-17,698^\circ) - (+10,347^\circ) = -28,046^\circ$$

$$R_{FQ} = \arctan \left| \frac{g}{\lambda} \right| = S \ 55,177^\circ \ W$$

$$R_F = 180^\circ + R_{FQ} = 235,177^\circ$$

$$m = \frac{60/E}{\cos R_{FQ}} = 2912,1 \text{ M}$$

$R_f = 235,2^\circ$	$m = 2912,1 \text{ M}$
---------------------	------------------------

Pour la suite, on considère que le navire suit une route-fond $R_f = 235,0^\circ$ depuis Clipperton.
Le cuistot est originaire des îles Gambier (France) et vous demande
à quelle latitude φ_3 la route loxodromique croisera la longitude de son village.



2 Calculer la latitude φ_3 à laquelle le navire attendra le méridien $G_3 = 134^\circ 58,2' W$

pour chercher un point intermédiaire (dont une seule
coordonnée est connue) le long d'une route-fond
loxodromique, on utilise la relation $g = -\lambda \cdot \tan R_f$
de A vers C

$$g = G_3 - G_1 = + 25^\circ 44,4'$$

$$\lambda = -\frac{g}{\tan R_f} = -\frac{+ 25^\circ 44,4'}{\tan 235,0^\circ} = - 18,023^\circ$$

$$\Lambda(\varphi_3) = \Lambda(\varphi_1) + \lambda = - 7,676^\circ$$

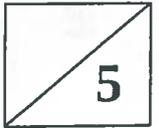
$$\varphi_3 = 2 \cdot \left[\arctan \left(e^{\frac{\pi}{180} \Lambda(\varphi_3)} \right) - 45 \right] = 07^\circ 39,2' S$$

$$\varphi_3 = 07^\circ 39,2' S$$

Le navire suit une route-fond $R_f = 235,0^\circ$ à la vitesse-fond moyenne de 15,3 nd depuis Clipperton. Le commandant suspecte une perturbation volontaire des signaux des satellites de positionnement.

Après 1 jour 23,45 heures 678,9 minutes et 101112 secondes de navigation, il vous demande de calculer la position estimée afin de contrôler que le G.P.S. donne une position cohérente.

3 Calculer les coordonnées géographiques de sa position estimée D à cet instant-là



$$\Delta t = 24^h + 23,45^h + 678,9^m + 101112^s = 86^h 51,1^m 06^s$$

$$m = V_F \cdot \Delta t = 1328,8 \text{ M}$$

$$l = \frac{m \cdot \cos R_f}{60} = -12^\circ 42,2'$$

$$\varphi_4 = \varphi_2 + l = -2^\circ 24,7'$$

$$\lambda = \Lambda(\varphi_4) - \Lambda(\varphi_1) = (-2,412^\circ) - (10,347^\circ) = -12,760^\circ$$

$$g = -\lambda \cdot \tan R_f = -(-12,760^\circ) \cdot \tan 235^\circ = +18^\circ 13,4'$$

$$G_4 = G_1 + g = 127^\circ 27,2' \text{ W}$$

$$D \begin{cases} \varphi_4 = 02^\circ 24,7' \text{ S} \\ G_4 = 127^\circ 27,2' \text{ W} \end{cases}$$